

ロボットは、前、後ろ、左、右の方向に
1ますずつ移動します。

図のスタート地点から、
前に □ます
右に (□−2) ます
後ろに (□−3) ます
左に (□+5) ます
移動すると、

スタート地点から
(前・後ろ) に [?] ます、
(左・右) に [?] ます
移動したところにいます。

